### A. A. 2007/2008

## CORSO di LAUREA in FISICA GEOMETRIA I

# Compito del 6/2/2008

#### Esercizio 1

Si consideri la matrice di <sub>4</sub>R<sub>4</sub>

$$A = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -h-1 & h+1 & 0 \\ -1 & -h-1 & h+1 & 1 \\ 1-h & 0 & 0 & h \end{array}\right)$$

- (1) Si determinino i valori del parametro reale h per cui A è diagonalizzabile.
- (2) Per h = 0 si determini, se esiste, una base di  $\mathbb{R}^4$  di autovettori per A o almeno, se esiste, una base di  $\mathbb{R}^4$  con bandiera A-invariante.

#### Esercizio 2

Sia  $f:V\to V$  un endomorfismo di uno spazio vettoriale V di dimensione finita. Siano  $W_1,W_2$  sottospazi vettoriali di V invarianti per f.

- a) Provare che se  $f|_{W_1}$  e  $f|_{W_2}$  sono diagonalizzabili e  $W_1+W_2=V,$  allora f è diagonalizzabile.
- b) È vero che se f è diagonalizzabile, allora  $f|_{W_1}$  e  $f|_{W_2}$  sono diagonalizzabili e  $W_1+W_2=V$ ?
- c) È vero che se  $f|_{W_1}$  e  $f|_{W_2}$  sono diagonalizzabili, allora f è diagonalizzabile?

#### Esercizio 3

- a) Sia  $D \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  una matrice diagonale definita positiva. Provare che esiste una matrice diagonale  $F \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  tale che  $F^{2} = D$ .
- b) Sia  $A \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  una matrice simmetrica definita positiva. Provare che esiste una matrice simmetrica definita positiva  $S \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  tale che  $S^{2} = A$ .
- c) Sia  $M \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  una matrice invertibile. Provare che  ${}^{t}MM$  è simmetrica e definita positiva.
- d) Sia  $M \in {}_{n}\mathbb{R}_{n}$  una matrice invertibile. Provare che esistono una matrice ortogonale  $P \in O(n)$  e una matrice simmetrica definita positiva S tali che M = PS.

## A. A. 2007/2008 CORSO di LAUREA in FISICA GEOMETRIA II Compito del 6/2/2008

#### Esercizio 1

Sia V uno spazio vettoriale di dimensione finita sia e  $\varphi$  un prodotto scalare non degenere su V. Data  $f \in \text{End}(V)$  sia  $f^* \in \text{End}(V)$  l'aggiunta di f rispetto a  $\varphi$ .

- a) Dimostrare che f è nilpotente se e solo se  $f^*$  è nilpotente.
- b) Dimostrare che  $f^2 = 0$  se e solo se  $(f^*)^2 = 0$ .
- c) Dimostrare che  $\operatorname{Im} f \subset \operatorname{Ker} f$  se e solo se  $\operatorname{Im} f^* \subset \operatorname{Ker} f^*$ .
- d) Dimostrare che  $\operatorname{Im} f \supset \operatorname{Ker} f$  se e solo se  $\operatorname{Im} f^* \supset \operatorname{Ker} f^*$ .

#### Esercizio 2

Sia V uno spazio vettoriale su  $\mathbb{C}$  e sia  $f \in \text{End}(V)$ .

Un sottospazio  $W \subset V$  f-invariante si dice semplice per f se W non può essere decomposto in somma diretta di sottospazi f-invarianti, cioè se  $W = W_1 \oplus W_2$ , con  $W_1, W_2$  f-invarianti, allora  $W_1 = W$  o  $W_2 = W$ .

- a) Dimostrare che se W è semplice per f allora lo spettro di  $f_{|_W}$  ha un solo elemento e che il polinomio minimo e caratteristico di  $f_{|_W}$  coincidono a meno del segno.
- b) Dimostrare che V si può decomporre in somma diretta di sottospazi semplici per f.

#### Esercizio 3

Sia  $C \subset \mathbb{R}^2$  il sottoinsieme composto dai segmenti ottenuti collegando in ordine i seguenti punti (0,6), (0,0), (2,0), (2,2), (3,3) e (0,3). Al variare di  $A,B \in \mathbb{R}, 0 \leq A \leq 2$ , si consideri  $C_{A,B} \subset \mathbb{R}^2$  il sottoinsieme composto dai segmenti ottenuti collegando in ordine i seguenti punti (5,4), (1,0), (3,0), (A+3,A), (B,2) e (3,2).

- a) Per quali valori di A e B,  $C_{A,B}$  è affinemente equivalente a C?
- b) Sia  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  un'affinità tale che la distanza tra i punti f((0,6)) e f((0,0)) sia 6 e che la distanza tra i punti f((0,3)) e f((3,3)) sia 3. È vero che f(C) è isometrico a C?

Durata: 3 ore