

ISTRUZIONI

a: dopo aver scritto nome cognome e numero di matricola,

b: giustificando i principali passaggi si risolvano i seguenti esercizi riportando le soluzioni sul presente foglio:

c: l'unico da consegnare.

ESERCIZIO 1. Si determinino i valori di massimo e minimo della funzione $x^2 - 3xy - z$ quando $x^2 + y^2 + z^2 = 4$.

ESERCIZIO 2. Integrare la funzione $\sqrt{x^2 + y^2}z$ sulla superficie parametrica

$$]0, 2\pi[\times \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[\ni (\varphi, \theta) \mapsto (\cos \varphi(3 + \sin \theta), \sin \varphi(3 + \sin \theta), \cos \theta)$$

ESERCIZIO 3-a. Si risolva il problema ai dati iniziali per il sistema differenziale

$$\begin{cases} x'(t) = 3x(t) + 2y(t) \\ y'(t) = x(t) + 4y(t) \\ x(0) = 1, y(0) = 0 \end{cases}$$

3-b Si disegni in modo approssimativo il comportamento delle traiettorie del sistema, mettendo in risalto eventuali comportamenti notevoli.

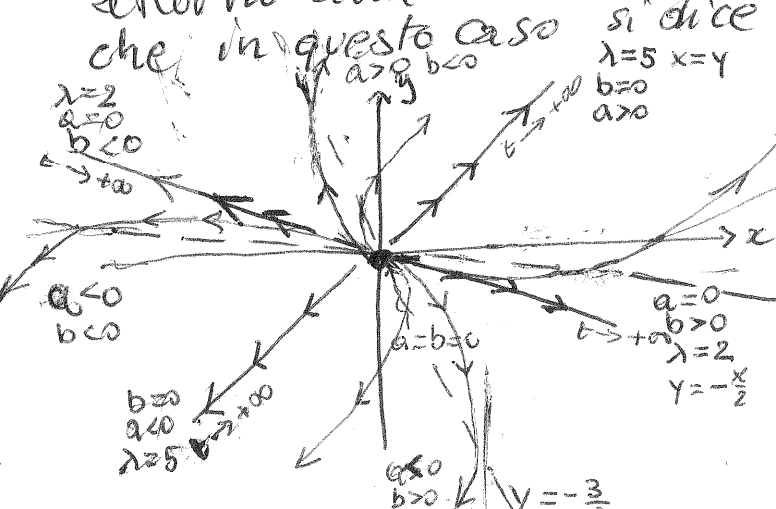
3.b Il sistema in forma matriciale è $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$
 con soluzioni $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = a e^{5t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + b e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \end{pmatrix}$

Il polinomio caratteristico della matrice è quello associato all'equazione caratteristica delle componenti $\lambda^2 - 7\lambda + 10$

Poiché le radici 5 e 2 sono distinte si osserva che $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ è autovettore relativo all'autovalore 5 ($b=0, a \neq 0$)

$\begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \end{pmatrix}$ è autovettore relativo all'autovalore 2 ($a=0, b \neq 0$)

Il comportamento delle traiettorie della generica $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ attorno alla soluzione stazionaria $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ($a=0, b=0$) che in questo caso si dice nodo è il seguente



$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} &= e^{5t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} && \text{ha traiettoria } y=x, x > 0 \\ \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} &= -e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} && y=x, x < 0 \\ \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} &= e^{2t} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} && y = -\frac{x}{2}, x > 0 \\ \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} &= -e^{2t} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} && y = -\frac{x}{2}, x < 0 \end{aligned}$$

Le altre traiettorie sono per $t \rightarrow -\infty$ tangenti alla direzione di autovalore minore in modulo in $(0,0)$.
 Le rette di cambio di monotonia sono $3x + 2y = 0$ e $x + 4y = 0$